

esieabot

IMPROVE YOUR DIGITAL SKILLS






Manuel d'assemblage – Version 1.0.1













Réalisé par les étudiants des associations techniques de l'esiea







Notes

Veillez à bien suivre ce manuel d'assemblage en faisant attention au sens de montage des différentes pièces. Le montage consiste à l'assemblage de trois plaques métalliques qui vont être numérotées de 1 à 3 dans les étapes qui vont suivre. Avant de commencer le montage, merci de vérifier que toutes les pièces sont présentes. En cas de pièce manquante, merci de vous rapprocher de votre animateur ou fournisseur. Bonne chance !

Inventaire des pièces

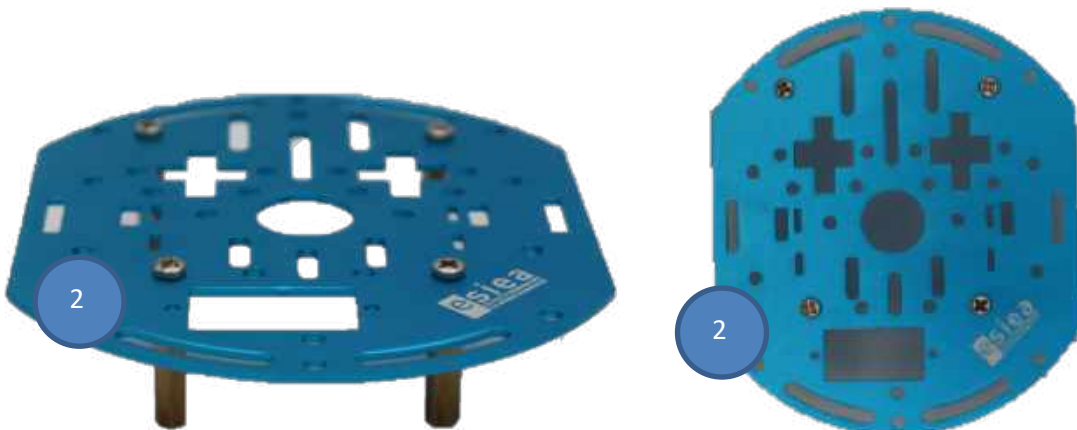
	<p>x6</p>		<p>x2</p>
	<p>x4</p>		<p>x1</p>
	<p>x1</p>		<p>x1</p>

	<p>x2</p>		<p>x1</p>
	<p>x1</p>		<p>x1</p>
	<p>x1</p>		<p>x3</p>
	<p>x1</p>		<p>x2</p>
	<p>x2</p>		<p>x1</p>
	<p>x1</p>		<p>x1</p>

	x1		x1
	x2		x2
	x1		x1

Assemblage physique du robot

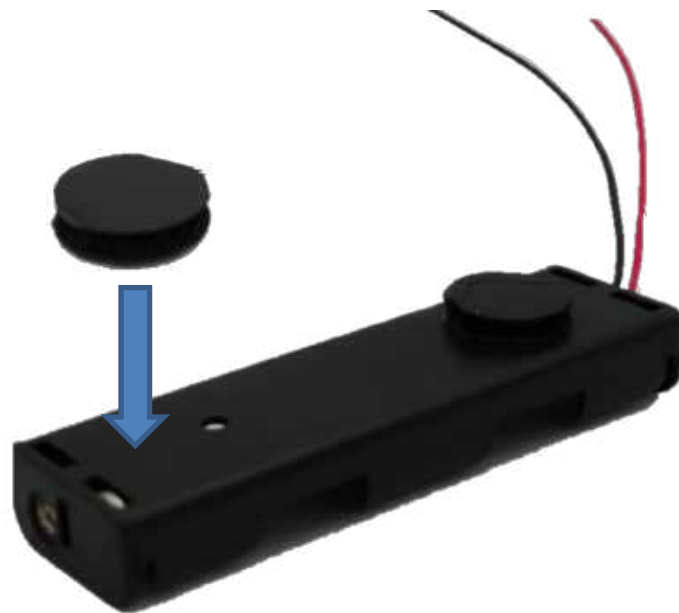
Etape 1



Etape 2



Etape 3



Etape 4



2



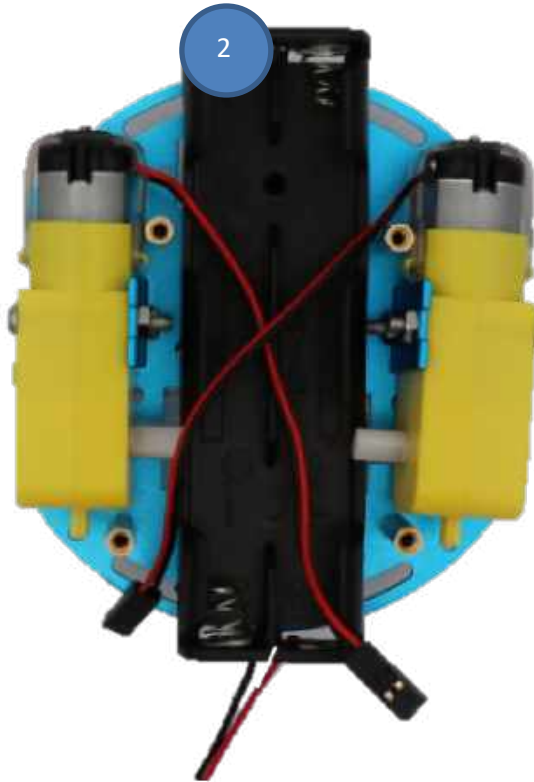
2

Etape 5



Etape 6

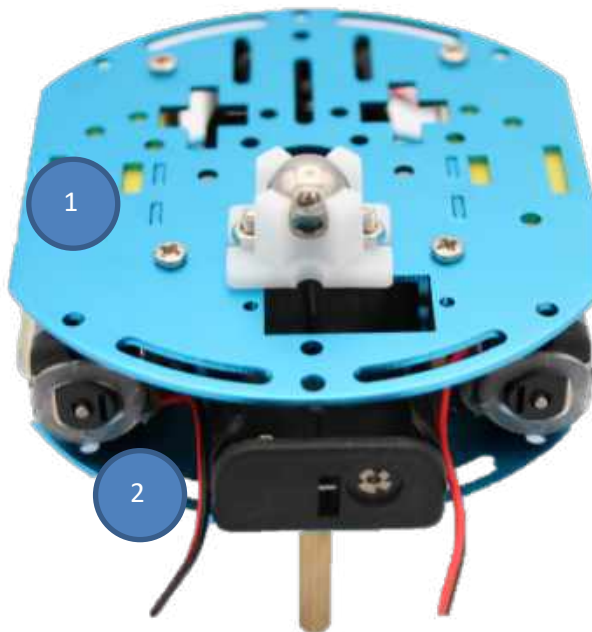
N'oubliez pas d'installer les 4 piles AAA à cette étape.



Etape 7



Etape 8

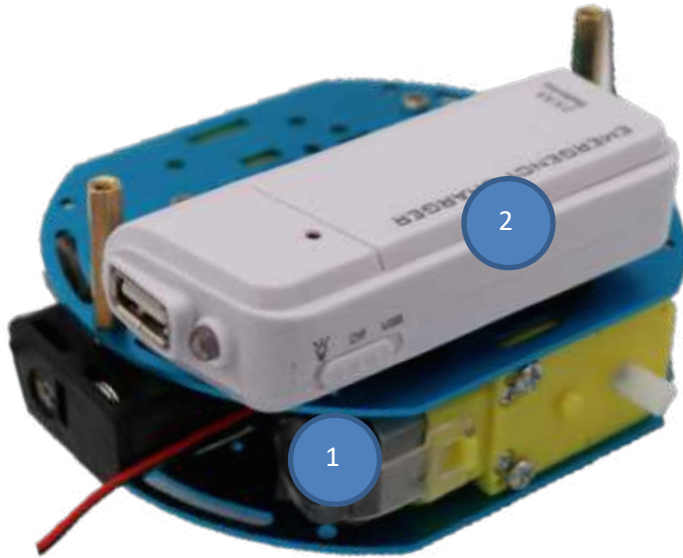


Etape 9

N'oubliez pas d'installer les 2 piles AAA à cette étape.



Etape 10



Etape 11

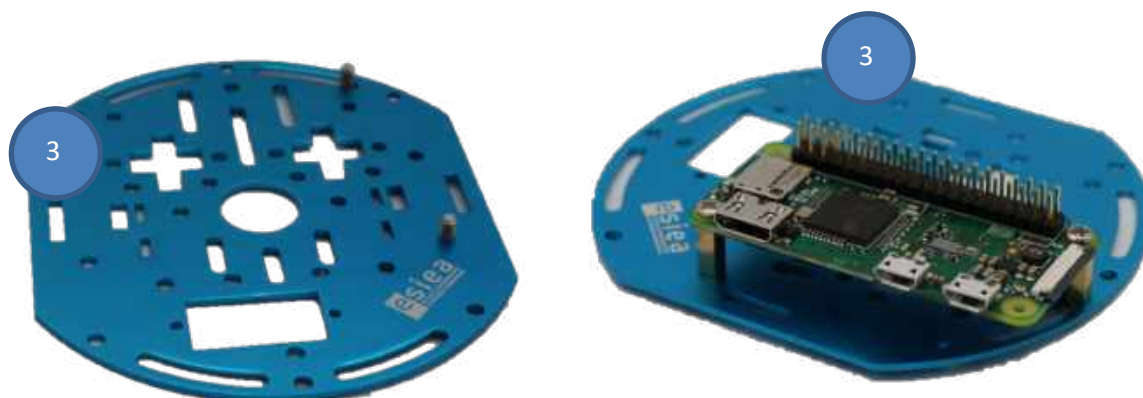


Etape 12

Les vis peuvent être difficile à positionner. Si c'est le cas, n'hésitez pas à utiliser la pointe d'un ciseau afin d'agrandir légèrement les trous sur le Raspberry Pi.



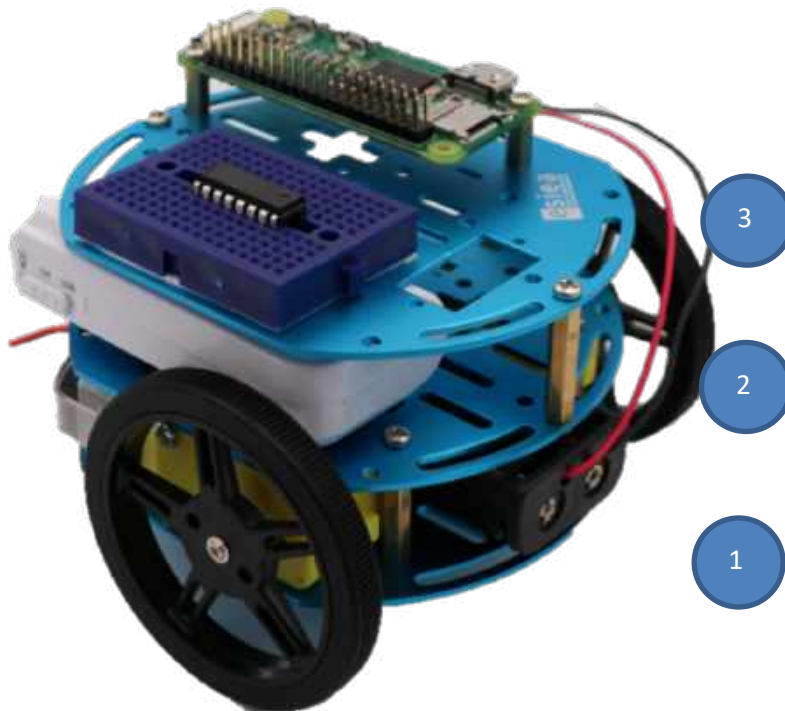
Etape 13



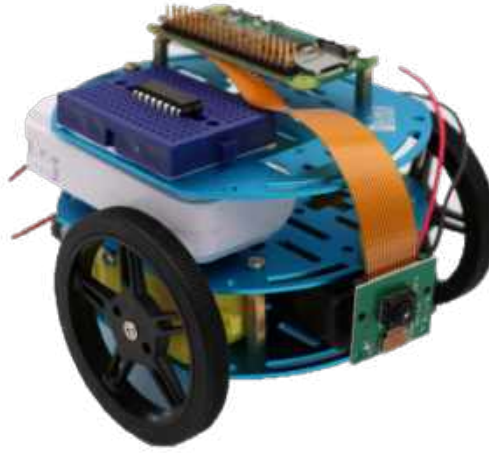
Etape 14



Etape 15



Etape 16

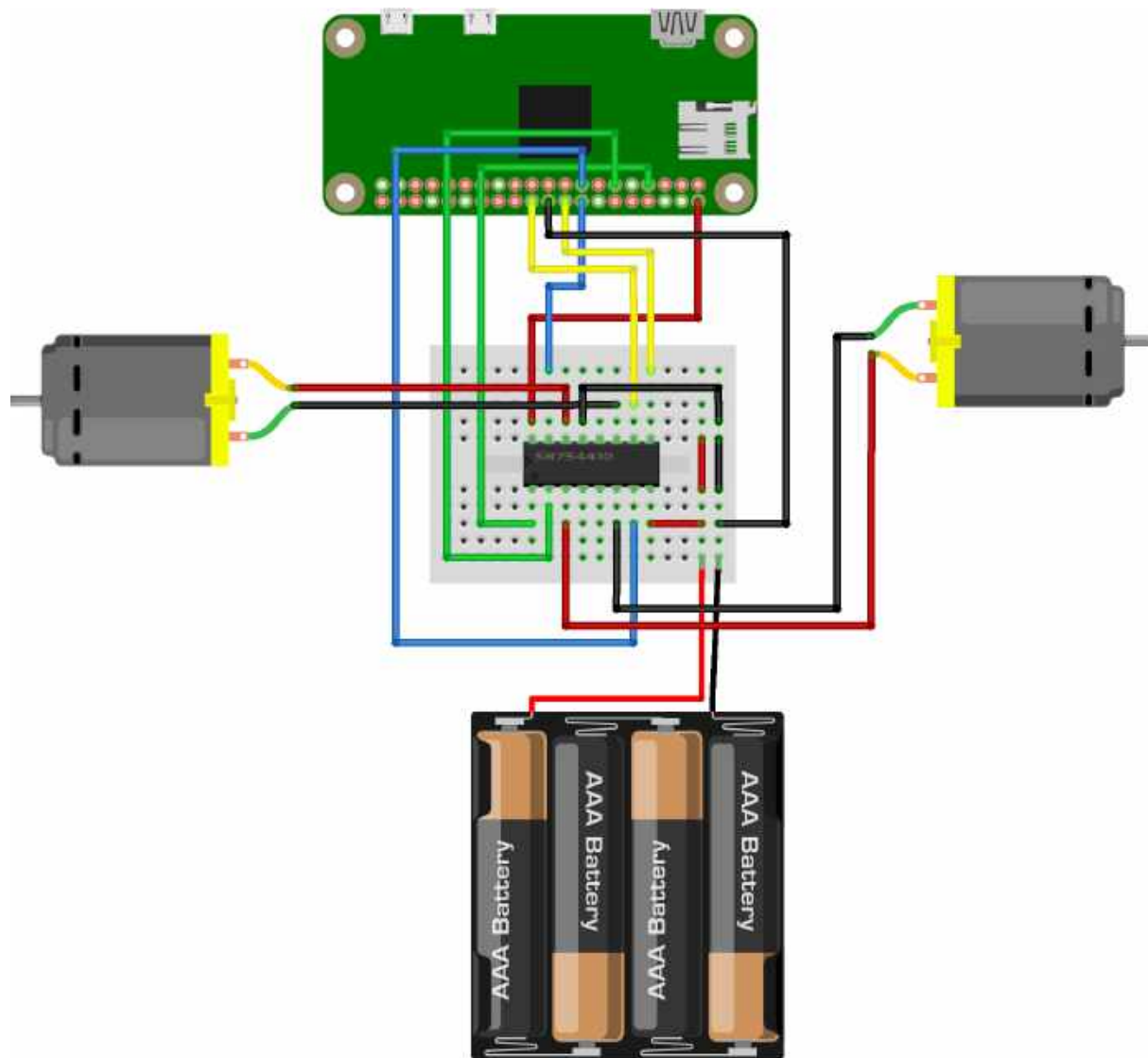


Etape 17



Assemblage électronique du robot

Attention, ne pas câbler ni alimenter le Raspberry Pi si celui-ci n'est pas vissé pour éviter tous risques de faux-contact pouvant entrainer sa casse !



fritzing

Démarrage du robot

Pour démarrer le robot, il ne vous reste plus à insérer la carte Micro SD dans le port du Raspberry Pi. Celle-ci devra préalablement avoir été gravée avec l'image disque fournie. Il vous faudra ensuite brancher votre manette au port USB du Raspberry Pi et le cordon d'alimentation coudé au port PWR IN. La LED verte d'activité devrait se mettre à clignoter. Une fois le démarrage terminé, le robot va tourner légèrement sur lui même pour vous indiquer qu'il est prêt. A vous de jouer maintenant 🤖